

$M = \begin{pmatrix} 0,5 & -0,25 & 0,75 \\ -1 & 1,5 & 0,5 \\ -4 & -1 & 4 \end{pmatrix}$ la matrice dans $(\vec{u}_1, \vec{u}_2, \vec{u}_3)$ d'un endomorphisme φ .

j'affirme que $M = PTP^{-1}$ avec $T = \begin{pmatrix} 2 & 1 & 3 \\ 0 & 2 & 1 \\ 0 & 0 & 2 \end{pmatrix}$

$$P = \begin{pmatrix} u_1 & u_2 & u_3 \\ 1 & 0 & -1 \\ 0 & 2 & 0 \\ 2 & 2 & 2 \end{pmatrix} \quad P^{-1} =$$

1) donner l'image de $\begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 4 \end{pmatrix}$ de deux façons différentes

2) idem avec $\begin{pmatrix} 1 \\ -2 \\ 0 \end{pmatrix}$

① posons $\vec{v} = \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 4 \end{pmatrix}$ Méthode 1 $M\vec{v} = \begin{pmatrix} 0,5 & -0,25 & 0,75 \\ -1 & 1,5 & 0,5 \\ -4 & -1 & 4 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 4 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 3 \\ 4 \\ 10 \end{pmatrix}$

Méthode 2 on remarque que $\vec{v} = u_1 + u_2$ donc $\vec{v} = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}$ dans la base (u_1, u_2, u_3)

or T est la matrice de φ dans la base (u_1, u_2, u_3)

Ainsi $\varphi(\vec{v}) = T\vec{v} = \begin{pmatrix} 2 & 1 & 3 \\ 0 & 2 & 1 \\ 0 & 0 & 2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 3 \\ 2 \\ 2 \end{pmatrix}$ donc $\varphi(\vec{v})$ a pour coordonnées $(3, 2, 2)$ dans la base (u_1, u_2, u_3)

$$\text{donc } \varphi(\vec{v}) = 3u_1 + 2u_2 = 3 \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 2 \end{pmatrix} + 2 \begin{pmatrix} 0 \\ 2 \\ 2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 3 \\ 4 \\ 10 \end{pmatrix}$$

Remarque l'intérêt de la méthode 2
 la méthode 2 n'est pas flagrante ici, on peut dire que
 la méthode 2 m'a évité de manipuler des décimales.
 l'intérêt théorique c'est qu'habituellement la matrice T
 est plus simple que M (typiquement elle est
 diagonale ou de Jordan).

Par contre, ici, le fait de voir que $\vec{v} = \vec{u}_1 + \vec{u}_2$ était
 un coup de chance.

② posons $\vec{w} = \begin{pmatrix} 1 \\ -2 \\ 0 \end{pmatrix}$ ma $\vec{w} = u_1 - u_2$ donc $\varphi(\vec{w}) = T \times \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \\ 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \\ -2 \\ 0 \end{pmatrix}$
 donc $\varphi(\vec{w}) = 1 \times \vec{u}_1 - 2 \times \vec{u}_2 = 1 \times \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 2 \end{pmatrix} - 2 \times \begin{pmatrix} 0 \\ 2 \\ 2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \\ -4 \\ -2 \end{pmatrix}$

Convervée par

$$M\vec{w} = \begin{pmatrix} 0,5 & -0,25 & 0,75 \\ -1 & 1,5 & 0,5 \\ -4 & -1 & 4 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 \\ -2 \\ 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \\ -4 \\ -2 \end{pmatrix}$$